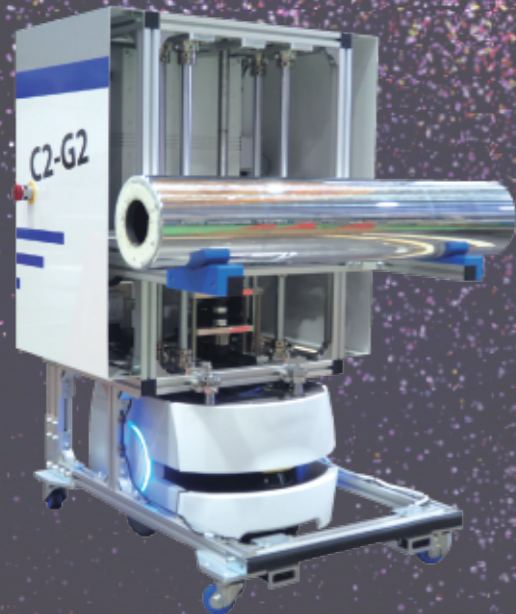


ロボット・コラボ・コンバーティング

Robot Collaborating Converting **RCC**

シリーズ
第一弾 自律走行型
グラビアシリンダー自動交換ロボット
C2-G2

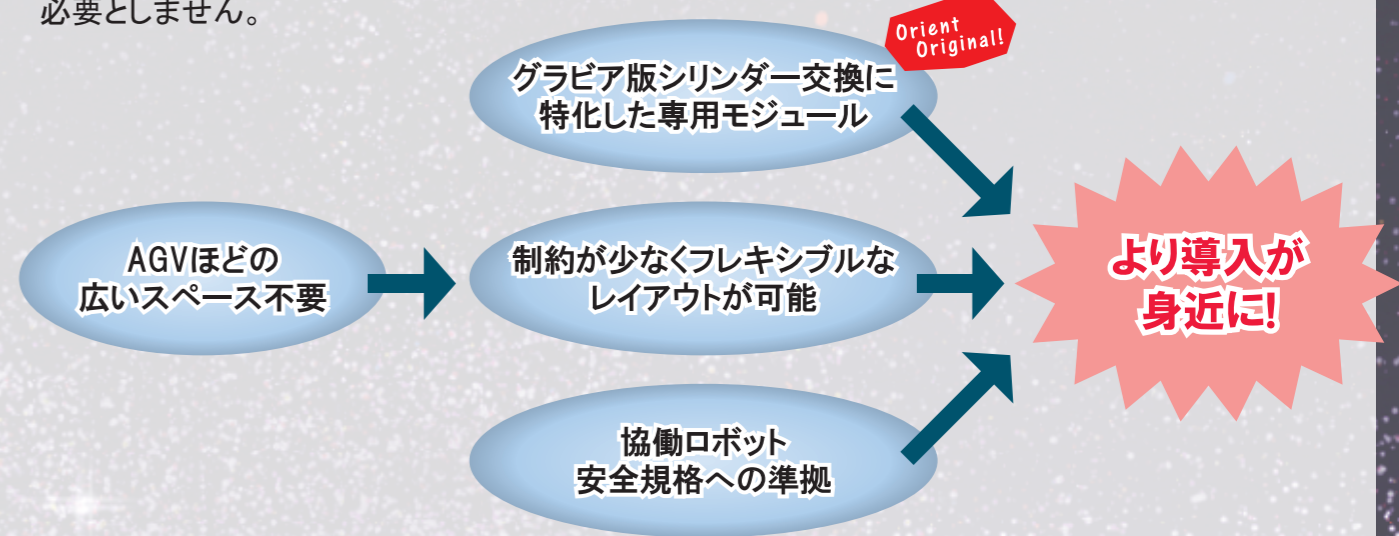


**人手不足問題、
3K職場の救世主現る!?**



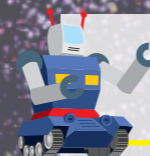
自律走行モバイルロボットとは

自律走行モバイルロボット (AMR: Autonomous Mobile Robot) は様々なセンサーで経路を把握し、自律的に走行することができるロボットです。
AGV (Automated guided vehicle) と呼ばれる搬送ロボットとは違い、磁気テープ等の誘導装置を必要としません。



C2-G2 スペック

搬送可能 グラビアシリンダー	最大60kg / 最大版面長1300mm / 円周400~900mm (φ127~287mm)
走行方法	自律走行による自動算出流動ルート (磁気誘導体は不要)
安全カテゴリ	ISO EN1525、JIS D6802、およびANSI B56.5 安全規格に準拠
バッテリー	DC24V (充電時間が約3時間)
運航管理	専用フリートソフトによって複数台のロボットの渋滞緩和、最適な運行管理を実現 (最大100台まで)



グラビア版筒自動交換 C2-G2 の特徴

- グラビア印刷版筒に特化したオリエントオリジナルのモジュール
- なんと! 国内の約半数の既設機械・工場にも応用可能! (当社調査による)
- AMRだから大きなレイアウト変更の負担が大幅削減
- モバイルだから8色機でも、例えば2~3台のロボットで時短効果発揮!
- ロボットなのに安全柵は不要! 印刷オペレータとの同一空間での協働が可能!
- 専用フリートソフト & 生産管理システム **Pack Passport** との連動で複数台での同時作業OK!

シリーズ
第二弾

原反紙管脱着ロボット ただいま効果検証中!

R&Dデモセンターこまきみなみ